

# Funkcje własne energii

## Wykład 3

Karol Kołodziej

Instytut Fizyki  
Uniwersytet Śląski, Katowice  
<http://kk.us.edu.pl>

## Równanie Schrödingera

$$i\hbar \frac{\partial \psi(\vec{r}, t)}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi(\vec{r}, t) + V(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t).$$

opisujące ruch cząstki o masie  $m$  w polu siły  $\vec{F}(\vec{r}, t) = -\vec{\nabla} V(\vec{r}, t)$   
upraszcza się jeśli energia potencjalna nie zależy jawnie od czasu

$$V(\vec{r}, t) \equiv V(\vec{r}).$$

Poszukajmy szczególnego rozwiązania równania Schrödingera,  
które można przedstawić w postaci iloczynu

$$\psi(\vec{r}, t) = u(\vec{r}) f(t).$$

## Równanie Schrödingera

$$i\hbar \frac{\partial \psi(\vec{r}, t)}{\partial t} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 \psi(\vec{r}, t) + V(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t).$$

opisujące ruch cząstki o masie  $m$  w polu siły  $\vec{F}(\vec{r}, t) = -\vec{\nabla} V(\vec{r}, t)$  upraszcza się jeśli energia potencjalna nie zależy jawnie od czasu

$$V(\vec{r}, t) \equiv V(\vec{r}).$$

Poszukajmy szczególnego rozwiązania równania Schrödingera, które można przedstawić w postaci iloczynu

$$\psi(\vec{r}, t) = u(\vec{r}) f(t).$$

Równanie Schrödingera przybiera wówczas postać

$$i\hbar u(\vec{r}) \frac{df(t)}{dt} = f(t) \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}, t) u(\vec{r}) \right].$$

Dzieląc obie strony przez iloczyn  $uf$  otrzymamy

$$\underbrace{\frac{i\hbar}{f(t)} \frac{df(t)}{dt}}_{\text{funkcja } t} = \underbrace{\frac{1}{u(\vec{r})} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}) u(\vec{r}) \right]}_{\text{funkcja } \vec{r}}$$

Równanie Schrödingera przybiera wówczas postać

$$i\hbar u(\vec{r}) \frac{df(t)}{dt} = f(t) \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}, t) u(\vec{r}) \right].$$

Dzieląc obie strony przez iloczyn  $uf$  otrzymamy

$$\underbrace{\frac{i\hbar}{f(t)} \frac{df(t)}{dt}}_{\text{funkcja } t} = \underbrace{\frac{1}{u(\vec{r})} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}) u(\vec{r}) \right]}_{\text{funkcja } \vec{r}}$$

Lewa strona tego równania zależy tylko od  $t$ , a prawa tylko od  $\vec{r}$ .

Równanie Schrödingera przybiera wówczas postać

$$i\hbar u(\vec{r}) \frac{df(t)}{dt} = f(t) \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}, t) u(\vec{r}) \right].$$

Dzieląc obie strony przez iloczyn  $uf$  otrzymamy

$$\underbrace{\frac{i\hbar}{f(t)} \frac{df(t)}{dt}}_{\text{funkcja } t} = \underbrace{\frac{1}{u(\vec{r})} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}) u(\vec{r}) \right]}_{\text{funkcja } \vec{r}}$$

Lewa strona tego równania zależy tylko od  $t$ , a prawa tylko od  $\vec{r}$ .

# Bezczasowe równanie Schrödingera

Dlatego obie strony muszą być równe pewnej stałej, tzw. **stałej separacji**, którą oznaczmy  $E$ .

$$\frac{i\hbar}{f(t)} \frac{df(t)}{dt} = \frac{1}{u(\vec{r})} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}) u(\vec{r}) \right] = \text{const.} = E.$$

Stąd otrzymujemy dwa równania różniczkowe:

# Bezczasowe równanie Schrödingera

Dlatego obie strony muszą być równe pewnej stałej, tzw. **stałej separacji**, którą oznaczmy  $E$ .

$$\frac{i\hbar}{f(t)} \frac{df(t)}{dt} = \frac{1}{u(\vec{r})} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}) u(\vec{r}) \right] = \text{const.} = E.$$

Stąd otrzymujemy dwa równania różniczkowe:  
na część **czasową**

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$



# Bezczasowe równanie Schrödingera

Dlatego obie strony muszą być równe pewnej stałej, tzw. **stałej separacji**, którą oznaczmy  $E$ .

$$\frac{i\hbar}{f(t)} \frac{df(t)}{dt} = \frac{1}{u(\vec{r})} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}) u(\vec{r}) \right] = \text{const.} = E.$$

Stąd otrzymujemy dwa równania różniczkowe:  
na część **czasową**

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

i część **przestrzenną**

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

funkcji falowej  $\psi(\vec{r}, t)$ .

# Bezczasowe równanie Schrödingera

Dlatego obie strony muszą być równe pewnej stałej, tzw. **stałej separacji**, którą oznaczmy  $E$ .

$$\frac{i\hbar}{f(t)} \frac{df(t)}{dt} = \frac{1}{u(\vec{r})} \left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 u(\vec{r}) + V(\vec{r}) u(\vec{r}) \right] = \text{const.} = E.$$

Stąd otrzymujemy dwa równania różniczkowe:  
na część **czasową**

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

i część **przestrzenną**

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

funkcji falowej  $\psi(\vec{r}, t)$ .

Równanie na część *przestrzenną*  $u(\vec{r})$  funkcji falowej  
 $\psi(\vec{r}, t) = u(\vec{r}) f(t)$

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

nosi nazwę *bezczasowego równania Schrödingera*.

# Część czasowa równania Schrödingera

Równanie na część *czasową*

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

można łatwo rozwiązać metodą rozdzielania zmiennych.

$$\frac{df}{f} = \frac{1}{i\hbar} E dt$$

# Część czasowa równania Schrödingera

Równanie na część *czasową*

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

można łatwo rozwiązać metodą rozdzielania zmiennych.

$$\frac{df}{f} = \frac{1}{i\hbar} E dt \Rightarrow \ln f = -\frac{i}{\hbar} Et + \ln C$$

# Część czasowa równania Schrödingera

Równanie na część *czasową*

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

można łatwo rozwiązać metodą rozdzielania zmiennych.

$$\frac{df}{f} = \frac{1}{i\hbar} E dt \Rightarrow \ln f = -\frac{i}{\hbar} Et + \ln C \Rightarrow f(t) = C e^{-iEt/\hbar},$$

# Część czasowa równania Schrödingera

Równanie na część *czasową*

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

można łatwo rozwiązać metodą rozdzielania zmiennych.

$$\frac{df}{f} = \frac{1}{i\hbar} E dt \Rightarrow \ln f = -\frac{i}{\hbar} Et + \ln C \Rightarrow f(t) = C e^{-iEt/\hbar},$$

gdzie  $C$  jest stałą dowolną, którą można włączyć w czynnik normalizacyjny funkcji  $u(\vec{r})$ .

# Część czasowa równania Schrödingera

Równanie na część *czasową*

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

można łatwo rozwiązać metodą rozdzielania zmiennych.

$$\frac{df}{f} = \frac{1}{i\hbar} E dt \Rightarrow \ln f = -\frac{i}{\hbar} E t + \ln C \Rightarrow f(t) = C e^{-iEt/\hbar},$$

gdzie  $C$  jest stałą dowolną, którą można włączyć w czynnik normalizacyjny funkcji  $u(\vec{r})$ .

Wówczas szczególne rozwiązanie równania Schrödingera ma postać

$$\psi(\vec{r}, t) = u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar}.$$



# Część czasowa równania Schrödingera

Równanie na część *czasową*

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

można łatwo rozwiązać metodą rozdzielania zmiennych.

$$\frac{df}{f} = \frac{1}{i\hbar} E dt \Rightarrow \ln f = -\frac{i}{\hbar} E t + \ln C \Rightarrow f(t) = C e^{-iEt/\hbar},$$

gdzie  $C$  jest stałą dowolną, którą można włączyć w czynnik normalizacyjny funkcji  $u(\vec{r})$ .

Wówczas szczególne rozwiązanie równania Schrödingera ma postać

$$\psi(\vec{r}, t) = u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar}.$$

Równanie

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

możemy również zapisać w formie

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi(\vec{r}, t) = E \psi(\vec{r}, t),$$

Równanie

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

możemy również zapisać w formie

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi(\vec{r}, t) = E \psi(\vec{r}, t),$$

a więc w formie równania własnego operatora energii

$$\hat{E} = i\hbar \frac{\partial}{\partial t}.$$

Równanie

$$i\hbar \frac{df(t)}{dt} = E f(t)$$

możemy również zapisać w formie

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi(\vec{r}, t) = E \psi(\vec{r}, t),$$

a więc w formie równania własnego operatora energii

$$\hat{E} = i\hbar \frac{\partial}{\partial t}.$$

# Równanie własne operatora energii

Zauważmy, że równanie na część przestrzenną  $u(\vec{r})$

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

też ma postać równania własnego operatora Hamiltona

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}).$$

# Równanie własne operatora energii

Zauważmy, że równanie na część przestrzenną  $u(\vec{r})$

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

też ma postać równania własnego operatora Hamiltona

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}).$$

Stałą separacji  $E$  nazywamy w tym przypadku wartością własną operatorów  $\hat{E}$  i  $\hat{H}$ .

# Równanie własne operatora energii

Zauważmy, że równanie na część przestrzenną  $u(\vec{r})$

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

też ma postać równania własnego operatora Hamiltona

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}).$$

Stałą separacji  $E$  nazywamy w tym przypadku **wartością własną** operatorów  $\hat{E}$  i  $\hat{H}$ .

Zgodnie z równaniem Schrödingera operatory te są sobie **równoważne** nie tylko dla funkcji separowalnych, ale dla wszystkich rozwiązań równania falowego.

Zauważmy, że równanie na część przestrzenną  $u(\vec{r})$

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

też ma postać równania własnego operatora Hamiltona

$$\hat{H} = -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}).$$

Stałą separacji  $E$  nazywamy w tym przypadku **wartością własną** operatorów  $\hat{E}$  i  $\hat{H}$ .

Zgodnie z równaniem Schrödingera **operatory te są sobie równoważne** nie tylko dla funkcji separowalnych, ale dla **wszystkich rozwiązań równania falowego**.



Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$|\psi(\vec{r}, t)|^2 =$$

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$|\psi(\vec{r}, t)|^2 = \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t)$$

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$|\psi(\vec{r}, t)|^2 = \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t) = u^*(\vec{r}) e^{iEt/\hbar} u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar}$$

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$\begin{aligned} |\psi(\vec{r}, t)|^2 &= \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t) = u^*(\vec{r}) e^{iEt/\hbar} u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar} \\ &= \end{aligned}$$

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$\begin{aligned} |\psi(\vec{r}, t)|^2 &= \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t) = u^*(\vec{r}) e^{iEt/\hbar} u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar} \\ &= u^*(\vec{r}) u(\vec{r}) \end{aligned}$$

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$\begin{aligned} |\psi(\vec{r}, t)|^2 &= \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t) = u^*(\vec{r}) e^{iEt/\hbar} u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar} \\ &= u^*(\vec{r}) u(\vec{r}) = |u(\vec{r})|^2 \end{aligned}$$

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$\begin{aligned} |\psi(\vec{r}, t)|^2 &= \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t) = u^*(\vec{r}) e^{iEt/\hbar} u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar} \\ &= u^*(\vec{r}) u(\vec{r}) = |u(\vec{r})|^2 \end{aligned}$$

nie zależy od czasu,

# Stan stacjonarny cząstki

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$\begin{aligned} |\psi(\vec{r}, t)|^2 &= \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t) = u^*(\vec{r}) e^{iEt/\hbar} u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar} \\ &= u^*(\vec{r}) u(\vec{r}) = |u(\vec{r})|^2 \end{aligned}$$

nie zależy od czasu, to o funkcji falowej

$$\psi(\vec{r}, t) = u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar}$$

mówimy, że reprezentuje stan stacjonarny cząstki.



# Stan stacjonarny cząstki

Ponieważ gęstość prawdopodobieństwa

$$\begin{aligned} |\psi(\vec{r}, t)|^2 &= \psi^*(\vec{r}, t) \psi(\vec{r}, t) = u^*(\vec{r}) e^{iEt/\hbar} u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar} \\ &= u^*(\vec{r}) u(\vec{r}) = |u(\vec{r})|^2 \end{aligned}$$

nie zależy od czasu, to o funkcji falowej

$$\psi(\vec{r}, t) = u(\vec{r}) e^{-iEt/\hbar}$$

mówimy, że reprezentuje **stan stacjonarny** cząstki.

Funkcja falowa reprezentująca cząstkę dobrze zlokalizowaną w przestrzeni musi spełniać warunek normalizacyjny

$$\int |\psi(\vec{r}, t)|^2 d^3r = 1.$$

Aby całka normalizacyjna po nieskończonym obszarze istniała funkcja falowa  $\psi(\vec{r}, t)$  musi znikać w nieskończoności

$$|\psi(\vec{r}, t)| \rightarrow 0 \Big|_{|\vec{r}| \rightarrow \infty}.$$

Funkcja falowa reprezentująca cząstkę dobrze zlokalizowaną w przestrzeni musi spełniać warunek normalizacyjny

$$\int |\psi(\vec{r}, t)|^2 d^3r = 1.$$

Aby całka normalizacyjna po nieskończonym obszarze istniała funkcja falowa  $\psi(\vec{r}, t)$  musi znikać w nieskończoności

$$|\psi(\vec{r}, t)| \rightarrow 0 \Big|_{|\vec{r}| \rightarrow \infty}.$$

W praktyce oznacza to, że funkcja falowa musi znikać na "dostatecznie" dużych odległościach.

Funkcja falowa reprezentująca cząstkę dobrze zlokalizowaną w przestrzeni musi spełniać warunek normalizacyjny

$$\int |\psi(\vec{r}, t)|^2 d^3r = 1.$$

Aby całka normalizacyjna po nieskończonym obszarze istniała funkcja falowa  $\psi(\vec{r}, t)$  musi znikać w nieskończoności

$$|\psi(\vec{r}, t)| \rightarrow 0 \Big|_{|\vec{r}| \rightarrow \infty}.$$

W praktyce oznacza to, że funkcja falowa musi znikać na "dostatecznie" dużych odległościach.

Oprócz paczek falowych dobrze **zlokalizowanych** w przestrzeni przy “wyprowadzeniu” równania Schrödingera rozpatrywaliśmy również funkcje falowe **niezlokalizowane** takie, jak np.

$$\psi(\vec{r}, t) = Ne^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)},$$

które reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie nadbiegające do rozpatrywanego obszaru z dużych odległości, a następnie odlatujące do odległego obszaru przestrzeni, czyli tzw. **fale płaskie**. Pokazaliśmy, że dla fal płaskich całka normalizacyjna po nieograniczonym obszarze nie istnieje.

Oprócz paczek falowych dobrze **zlokalizowanych** w przestrzeni przy “wyprowadzeniu” równania Schrödingera rozpatrywaliśmy również funkcje falowe **niezlokalizowane** takie, jak np.

$$\psi(\vec{r}, t) = Ne^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)},$$

które reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie nadbiegające do rozpatrywanego obszaru z dużych odległości, a następnie odlatujące do odległego obszaru przestrzeni, czyli tzw. **fale płaskie**. Pokazaliśmy, że dla fal płaskich całka normalizacyjna po nieograniczonym obszarze nie istnieje.

Przeczy to **probabilistycznej interpretacji funkcji falowej**.

Oprócz paczek falowych dobrze **zlokalizowanych** w przestrzeni przy “wyprowadzeniu” równania Schrödingera rozpatrywaliśmy również funkcje falowe **niezlokalizowane** takie, jak np.

$$\psi(\vec{r}, t) = Ne^{i(\vec{k}\cdot\vec{r}-\omega t)},$$

które reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie nadbiegające do rozpatrywanego obszaru z dużych odległości, a następnie odlatujące do odległego obszaru przestrzeni, czyli tzw. **fale płaskie**. Pokazaliśmy, że dla fal płaskich całka normalizacyjna po nieograniczonym obszarze nie istnieje.

**Przeczy to probabilistycznej interpretacji funkcji falowej.**

Fale płaskie reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie i zupełnie nieokreślonym położeniu.

Nie należą one do przestrzeni stanów fizycznych, która zawiera tylko funkcje falowe całkowne z kwadratem modułu.



Fale płaskie reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie i zupełnie nieokreślonym położeniu.

Nie należą one do przestrzeni stanów fizycznych, która zawiera tylko funkcje falowe całkowlane z kwadratem modułu.

Ponieważ równanie falowe

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

jest równaniem różniczkowym drugiego rzędu, to,

Fale płaskie reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie i zupełnie nieokreślonym położeniu.

Nie należą one do przestrzeni stanów fizycznych, która zawiera tylko funkcje falowe całkowne z kwadratem modułu.

Ponieważ równanie falowe

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

jest równaniem różniczkowym drugiego rzędu, to, jeśli tylko potencjał  $V(\vec{r})$  jest skończony,

Fale płaskie reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie i zupełnie nieokreślonym położeniu.

Nie należą one do przestrzeni stanów fizycznych, która zawiera tylko funkcje falowe całkowlane z kwadratem modułu.

Ponieważ równanie falowe

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

jest równaniem różniczkowym drugiego rzędu, to, jeśli tylko potencjał  $V(\vec{r})$  jest skończony, znajomość funkcji falowej i jej gradientu na dużych odległościach pozwala znaleźć jednoznaczne rozwiązanie określające funkcję falową w dowolnym punkcie przestrzeni.

Fale płaskie reprezentują cząstki o dobrze określonym pędzie i zupełnie nieokreślonym położeniu.

Nie należą one do przestrzeni stanów fizycznych, która zawiera tylko funkcje falowe całkowlane z kwadratem modułu.

Ponieważ równanie falowe

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

jest równaniem różniczkowym drugiego rzędu, to, jeśli tylko potencjał  $V(\vec{r})$  jest skończony, znajomość funkcji falowej i jej gradientu na dużych odległościach pozwala znaleźć jednoznaczne rozwiązanie określające funkcję falową w dowolnym punkcie przestrzeni.

To z kolei pozwala jednoznacznie obliczyć gęstość prawdopodobieństwa znalezienia cząstki w tym punkcie. Dlatego naturalne wydaje się przyjęcie założenia, że

To z kolei pozwala jednoznacznie obliczyć gęstość prawdopodobieństwa znalezienia cząstki w tym punkcie. Dlatego naturalne wydaje się przyjęcie założenia, że funkcja falowa i jej gradient powinny być

To z kolei pozwala jednoznacznie obliczyć gęstość prawdopodobieństwa znalezienia cząstki w tym punkcie. Dlatego naturalne wydaje się przyjęcie założenia, że funkcja falowa i jej gradient powinny być

- ciągłe,

To z kolei pozwala jednoznacznie obliczyć gęstość prawdopodobieństwa znalezienia cząstki w tym punkcie. Dlatego naturalne wydaje się przyjęcie założenia, że **funkcja falowa i jej gradient** powinny być

- ciągłe,
- skończone



To z kolei pozwala jednoznacznie obliczyć gęstość prawdopodobieństwa znalezienia cząstki w tym punkcie. Dlatego naturalne wydaje się przyjęcie założenia, że funkcja falowa i jej gradient powinny być

- ciągłe,
- skończone
- i jednowartościowe

To z kolei pozwala jednoznacznie obliczyć gęstość prawdopodobieństwa znalezienia cząstki w tym punkcie. Dlatego naturalne wydaje się przyjęcie założenia, że funkcja falowa i jej gradient powinny być

- ciągłe,
- skończone
- i jednowartościowe

w każdym punkcie przestrzeni.

To z kolei pozwala jednoznacznie obliczyć gęstość prawdopodobieństwa znalezienia cząstki w tym punkcie. Dlatego naturalne wydaje się przyjęcie założenia, że funkcja falowa i jej gradient powinny być

- ciągłe,
- skończone
- i jednowartościowe

w każdym punkcie przestrzeni.

Założmy, że na pewnej ciągłej powierzchni w przestrzeni potencjał ma nieskończoną nieciągłość, tzn. po jednej stronie tej powierzchni energia potencjalna przyjmuje dowolną wartość skończoną, a po drugiej, np.  $+\infty$ .

Założmy, że na pewnej ciągłej powierzchni w przestrzeni potencjał ma **nieskończoną nieciągłość**, tzn. po jednej stronie tej powierzchni energia potencjalna przyjmuje dowolną wartość skończoną, a po drugiej, np.  $+\infty$ .

Jakie **warunki graniczne** powinna spełniać **funkcja falowa  $u(\vec{r})$**  i jej **gradient  $\vec{\nabla}u(\vec{r})$**  na tej powierzchni?

Założmy, że na pewnej ciągłej powierzchni w przestrzeni potencjał ma **nieskończoną nieciągłość**, tzn. po jednej stronie tej powierzchni energia potencjalna przyjmuje dowolną wartość skończoną, a po drugiej, np.  $+\infty$ .

Jakie **warunki graniczne** powinna spełniać **funkcja falowa  $u(\vec{r})$**  i jej **gradient  $\vec{\nabla}u(\vec{r})$**  na tej powierzchni?

Początek układu współrzędnych wybierzmy na powierzchni granicznej, a oś  $Ox$  skierujmy prostopadle do płaszczyzny stycznej w punkcie przecięcia osi  $Ox$  z tą powierzchnią.

Założmy, że na pewnej ciągłej powierzchni w przestrzeni potencjał ma **nieskończoną nieciągłość**, tzn. po jednej stronie tej powierzchni energia potencjalna przyjmuje dowolną wartość skończoną, a po drugiej, np.  $+\infty$ .

Jakie **warunki graniczne** powinna spełniać **funkcja falowa  $u(\vec{r})$**  i jej **gradient  $\vec{\nabla}u(\vec{r})$**  na tej powierzchni?

Początek układu współrzędnych wybierzmy na powierzchni granicznej, a oś  $Ox$  skierujmy prostopadle do płaszczyzny stycznej w punkcie przecięcia osi  $Ox$  z tą powierzchnią.

Lokalnie można przyjąć, że powierzchnia nieciągłości potencjału jest płaszczyzną.

Założmy, że na pewnej ciągłej powierzchni w przestrzeni potencjał ma **nieskończoną nieciągłość**, tzn. po jednej stronie tej powierzchni energia potencjalna przyjmuje dowolną wartość skończoną, a po drugiej, np.  $+\infty$ .

Jakie **warunki graniczne** powinna spełniać **funkcja falowa  $u(\vec{r})$**  i jej **gradient  $\vec{\nabla}u(\vec{r})$**  na tej powierzchni?

Początek układu współrzędnych wybierzmy na powierzchni granicznej, a oś  $Ox$  skierujmy prostopadle do płaszczyzny stycznej w punkcie przecięcia osi  $Ox$  z tą powierzchnią.

Lokalnie można przyjąć, że powierzchnia nieciągłości potencjału jest płaszczyzną.



# Nieskończona bariera potencjału

W naszym układzie współrzędnych energia potencjalna zależy tylko od jednej zmiennej  $x$ ,  $V(\vec{r}) = V(x, y, z) \equiv V(x)$ .

Przyjmijmy

$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } x < 0, \\ V_0, & \text{dla } x > 0, \end{cases}$$

a później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ .

# Nieskończona bariera potencjału

W naszym układzie współrzędnych energia potencjalna zależy tylko od jednej zmiennej  $x$ ,  $V(\vec{r}) = V(x, y, z) \equiv V(x)$ .

Przyjmijmy

$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } x < 0, \\ V_0, & \text{dla } x > 0, \end{cases}$$

a później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ .

**Zadanie.** Uzasadnić, że bezczasowe równanie Schrödingera

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

w przypadku jednowymiarowym, przyjmuje postać

W naszym układzie współrzędnych energia potencjalna zależy tylko od jednej zmiennej  $x$ ,  $V(\vec{r}) = V(x, y, z) \equiv V(x)$ .

Przyjmijmy

$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } x < 0, \\ V_0, & \text{dla } x > 0, \end{cases}$$

a później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ .

**Zadanie.** Uzasadnić, że bezczasowe równanie Schrödingera

$$\left[ -\frac{\hbar^2}{2m} \nabla^2 + V(\vec{r}) \right] u(\vec{r}) = E u(\vec{r})$$

w przypadku jednowymiarowym, przyjmuje postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ .

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ . Załóżmy najpierw, że  $x < 0$ , wtedy nasze równanie ma postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x)$$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ . Załóżmy najpierw, że  $x < 0$ , wtedy nasze równanie ma postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x) = -\alpha^2 u(x),$$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ . Załóżmy najpierw, że  $x < 0$ , wtedy nasze równanie ma postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x) = -\alpha^2 u(x), \quad \text{gdzie} \quad \alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} = \text{const.}$$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ . Załóżmy najpierw, że  $x < 0$ , wtedy nasze równanie ma postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x) = -\alpha^2 u(x), \quad \text{gdzie} \quad \alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} = \text{const.}$$

Zamieniając  $x \rightarrow t$  otrzymalibyśmy równanie oscylatora harmonicznego, więc rozwiązanie ogólne ma postać



$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ . Załóżmy najpierw, że  $x < 0$ , wtedy nasze równanie ma postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x) = -\alpha^2 u(x), \quad \text{gdzie} \quad \alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} = \text{const.}$$

Zamieniając  $x \rightarrow t$  otrzymalibyśmy równanie oscylatora harmonicznego, więc rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = A \sin \alpha x + B \cos \alpha x,$$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ . Załóżmy najpierw, że  $x < 0$ , wtedy nasze równanie ma postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x) = -\alpha^2 u(x), \quad \text{gdzie} \quad \alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} = \text{const.}$$

Zamieniając  $x \rightarrow t$  otrzymalibyśmy równanie oscylatora harmonicznego, więc rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, \quad \text{gdzie} \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}.$$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x).$$

Później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , dlatego możemy założyć, że energia cząstki spełnia warunek  $0 \leq E \leq V_0$ . Załóżmy najpierw, że  $x < 0$ , wtedy nasze równanie ma postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x) = -\alpha^2 u(x), \quad \text{gdzie} \quad \alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} = \text{const.}$$

Zamieniając  $x \rightarrow t$  otrzymalibyśmy równanie oscylatora harmonicznego, więc rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, \quad \text{gdzie} \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}.$$

# Nieskończona bariera potencjału

Dla  $x > 0$  równanie

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x)$$

przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x) = \beta^2 u(x), \quad \beta^2 = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}.$$

Ponieważ później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , to możemy przyjąć  $E < V_0$ , a zatem  $\beta^2 > 0$ .

# Nieskończona bariera potencjału

Dla  $x > 0$  równanie

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x)$$

przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x) = \beta^2 u(x), \quad \beta^2 = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}.$$

Ponieważ później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , to możemy przyjąć  $E < V_0$ , a zatem  $\beta^2 > 0$ .

Podstawmy

$$u(x) = e^{\lambda x} \Rightarrow \frac{du(x)}{dx} = \lambda e^{\lambda x} \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \lambda^2 e^{\lambda x},$$

# Nieskończona bariera potencjału

Dla  $x > 0$  równanie

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x)$$

przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x) = \beta^2 u(x), \quad \beta^2 = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}.$$

Ponieważ później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , to możemy przyjąć  $E < V_0$ , a zatem  $\beta^2 > 0$ .

Podstawmy

$$u(x) = e^{\lambda x} \Rightarrow \frac{du(x)}{dx} = \lambda e^{\lambda x} \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \lambda^2 e^{\lambda x},$$

Wstawmy to do naszego równania

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \beta^2 u(x) \Rightarrow \lambda^2 e^{\lambda x} = \beta^2 e^{\lambda x} \Leftrightarrow \lambda^2 = \beta^2 \Rightarrow \lambda = \pm \beta.$$

# Nieskończona bariera potencjału

Dla  $x > 0$  równanie

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = E u(x)$$

przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x) = \beta^2 u(x), \quad \beta^2 = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}.$$

Ponieważ później dokonamy przejścia granicznego  $V_0 \rightarrow +\infty$ , to możemy przyjąć  $E < V_0$ , a zatem  $\beta^2 > 0$ .

Podstawmy

$$u(x) = e^{\lambda x} \Rightarrow \frac{du(x)}{dx} = \lambda e^{\lambda x} \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \lambda^2 e^{\lambda x},$$

Wstawmy to do naszego równania

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \beta^2 u(x) \Rightarrow \lambda^2 e^{\lambda x} = \beta^2 e^{\lambda x} \Leftrightarrow \lambda^2 = \beta^2 \Rightarrow \lambda = \pm\beta.$$

Dlatego rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, \quad \text{gdzie } \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}.$$



Dlatego rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, \quad \text{gdzie } \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}.$$

**Zadanie.** Sprawdzić, że funkcje  $u(x)$  dana takim wzorem jest rozwiązaniem równania  $u''(x) = \beta^2 u(x)$ .

Dlatego rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, \quad \text{gdzie} \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}.$$

**Zadanie.** Sprawdzić, że funkcje  $u(x)$  dana takim wzorem jest rozwiązaniem równania  $u''(x) = \beta^2 u(x)$ .

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx}$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} =$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \end{cases}$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, \\ \end{cases}$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta C e^{-\beta x} + \beta D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \end{cases}$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \end{cases}$$



Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta Ce^{-\beta x} + \beta De^{+\beta x}, & \end{cases}$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{1/2}, \\ Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[\frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}\right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta Ce^{-\beta x} + \beta De^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \end{cases}$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[ \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} \right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta C e^{-\beta x} + \beta D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0. \end{cases}$$

# Nieskończona bariera potencjału

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{1/2}, \\ Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[\frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}\right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta Ce^{-\beta x} + \beta De^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0. \end{cases}$$

Ponieważ  $u(x)$  musi być ograniczone przy  $x \rightarrow \infty \Rightarrow D = 0$ .

# Nieskończona bariera potencjału

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{1/2}, \\ C e^{-\beta x} + D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[\frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}\right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta C e^{-\beta x} + \beta D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0. \end{cases}$$

Ponieważ  $u(x)$  musi być ograniczone przy  $x \rightarrow \infty \Rightarrow D = 0$ .

Warunki ciągłości  $u(x)$  i  $du/dx$  w punkcie  $x = 0$  dają:

$$B = C \quad \text{i} \quad \alpha A = -\beta C.$$

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{1/2}, \\ Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[\frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}\right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta C e^{-\beta x} + \beta D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0. \end{cases}$$

Ponieważ  $u(x)$  musi być ograniczone przy  $x \rightarrow \infty \Rightarrow D = 0$ .

Warunki ciągłości  $u(x)$  i  $du/dx$  w punkcie  $x = 0$  dają:

$$B = C \quad \text{i} \quad \alpha A = -\beta C.$$

$V_0 \rightarrow +\infty \Rightarrow \beta \rightarrow +\infty \Rightarrow C = 0$ , gdyż inaczej  $A \rightarrow \infty$   
i funkcję falową  $u(x)$  byłaby nieskończona dla  $x < 0$ .

Podsumujmy. Funkcja falowa  $u(x)$  i jej gradient mają postać

$$u(x) = \begin{cases} A \sin \alpha x + B \cos \alpha x, & \text{dla } x < 0, \quad \alpha = \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{1/2}, \\ Ce^{-\beta x} + De^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0, \quad \beta = \left[\frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2}\right]^{1/2}, \end{cases}$$
$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \alpha A \cos \alpha x - \alpha B \sin \alpha x, & \text{dla } x < 0, \\ -\beta C e^{-\beta x} + \beta D e^{+\beta x}, & \text{dla } x > 0. \end{cases}$$

Ponieważ  $u(x)$  musi być ograniczone przy  $x \rightarrow \infty \Rightarrow D = 0$ .

Warunki ciągłości  $u(x)$  i  $du/dx$  w punkcie  $x = 0$  dają:

$$B = C \quad \text{i} \quad \alpha A = -\beta C.$$

$V_0 \rightarrow +\infty \Rightarrow \beta \rightarrow +\infty \Rightarrow C = 0$ , gdyż inaczej  $A \rightarrow \infty$   
i funkcję falową  $u(x)$  byłaby nieskończona dla  $x < 0$ .

# Nieskończona bariera potencjału

Widzimy, że funkcja falowa

$$u(x) = A \sin \alpha x = C e^{-\beta x}$$

znika w punkcie  $x = 0$ , gdyż  $C = 0$  i  $\sin(\alpha \cdot 0) = 0$ , niezależnie od wartości współczynnika  $A$ , ale składowej jej gradientu w kierunku prostopadłym do powierzchni granicznej nie znika, gdyż

$$\frac{du(0)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha \cdot 0) \neq 0.$$



# Nieskończona bariera potencjału

Widzimy, że funkcja falowa

$$u(x) = A \sin \alpha x = C e^{-\beta x}$$

znika w punkcie  $x = 0$ , gdyż  $C = 0$  i  $\sin(\alpha \cdot 0) = 0$ , niezależnie od wartości współczynnika  $A$ , ale składowej jej gradientu w kierunku prostopadłym do powierzchni granicznej nie znika, gdyż

$$\frac{du(0)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha \cdot 0) \neq 0.$$

Warunki graniczne na powierzchni nieskończonego skoku energii potencjalnej wymagają znikania funkcji falowej na tej powierzchni.

# Nieskończona bariera potencjału

Widzimy, że funkcja falowa

$$u(x) = A \sin \alpha x = C e^{-\beta x}$$

znika w punkcie  $x = 0$ , gdyż  $C = 0$  i  $\sin(\alpha \cdot 0) = 0$ , niezależnie od wartości współczynnika  $A$ , ale składowej jej gradientu w kierunku prostopadłym do powierzchni granicznej nie znika, gdyż

$$\frac{du(0)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha \cdot 0) \neq 0.$$

Warunki graniczne na powierzchni nieskończonego skoku energii potencjalnej wymagają znikania funkcji falowej na tej powierzchni. Warunki graniczne nie wyznaczają współczynnika  $A$ ,

# Nieskończona bariera potencjału

Widzimy, że funkcja falowa

$$u(x) = A \sin \alpha x = C e^{-\beta x}$$

znika w punkcie  $x = 0$ , gdyż  $C = 0$  i  $\sin(\alpha \cdot 0) = 0$ , niezależnie od wartości współczynnika  $A$ , ale składowej jej gradientu w kierunku prostopadłym do powierzchni granicznej nie znika, gdyż

$$\frac{du(0)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha \cdot 0) \neq 0.$$

Warunki graniczne na powierzchni nieskończonego skoku energii potencjalnej wymagają znikania funkcji falowej na tej powierzchni. Warunki graniczne nie wyznaczają współczynnika  $A$ , który można wyznaczyć z warunku normalizacji funkcji  $u(x)$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |u(x)|^2 dx = 1.$$

# Nieskończona bariera potencjału

Widzimy, że funkcja falowa

$$u(x) = A \sin \alpha x = C e^{-\beta x}$$

znika w punkcie  $x = 0$ , gdyż  $C = 0$  i  $\sin(\alpha \cdot 0) = 0$ , niezależnie od wartości współczynnika  $A$ , ale składowej jej gradientu w kierunku prostopadłym do powierzchni granicznej nie znika, gdyż

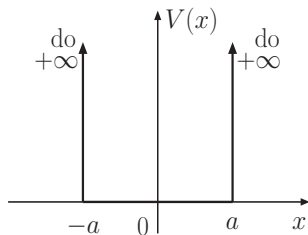
$$\frac{du(0)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha \cdot 0) \neq 0.$$

Warunki graniczne na powierzchni nieskończonego skoku energii potencjalnej wymagają znikania funkcji falowej na tej powierzchni. Warunki graniczne nie wyznaczają współczynnika  $A$ , który można wyznaczyć z warunku normalizacji funkcji  $u(x)$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} |u(x)|^2 dx = 1.$$

# Nieskończona studnia potencjału

Rozważmy jednowymiarowy ruch cząstki w prostokątnej studni potencjału o nieskończonej wysokości.

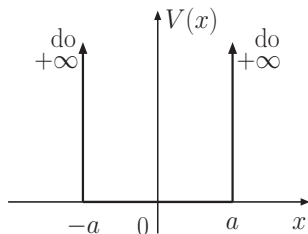


$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } |x| < a, \\ +\infty, & \text{dla } |x| > a. \end{cases}$$

Odpowiada to idealnie sztywnym nieprzenikalnym ścianom w punktach  $x = \pm a$ .

# Nieskończona studnia potencjału

Rozważmy jednowymiarowy ruch cząstki w prostokątnej studni potencjału o nieskończonej wysokości.

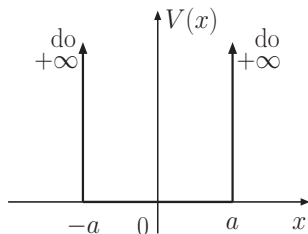


$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } |x| < a, \\ +\infty, & \text{dla } |x| > a. \end{cases}$$

Odpowiada to idealnie sztywnym nieprzenikalnym ścianom w punktach  $x = \pm a$ . Jak pokazaliśmy, funkcja falowa  $u(x)$  musi zniknąć w tych punktach, co prowadzi do warunków brzegowych  $u(\pm a) = 0$ .

# Nieskończona studnia potencjału

Rozważmy jednowymiarowy ruch cząstki w prostokątnej studni potencjału o nieskończonej wysokości.



$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } |x| < a, \\ +\infty, & \text{dla } |x| > a. \end{cases}$$

Odpowiada to idealnie sztywnym nieprzenikalnym ścianom w punktach  $x = \pm a$ . Jak pokazaliśmy, funkcja falowa  $u(x)$  musi zniknąć w tych punktach, co prowadzi do warunków brzegowych  $u(\pm a) = 0$ .

# Nieskończona studnia potencjału

Dla  $|x| < a$  jednowymiarowe równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = Eu(x) \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x).$$

Rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$
$$\Rightarrow \frac{du(x)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha x) - \alpha B \sin(\alpha x).$$



# Nieskończona studnia potencjału

Dla  $|x| < a$  jednowymiarowe równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = Eu(x) \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x).$$

Rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$
$$\Rightarrow \frac{du(x)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha x) - \alpha B \sin(\alpha x).$$

A warunki brzegowe dają

$$u(a) = A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = 0,$$
$$u(-a) = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = 0.$$

# Nieskończona studnia potencjału

Dla  $|x| < a$  jednowymiarowe równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = Eu(x) \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2mE}{\hbar^2} u(x).$$

Rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}}$$
$$\Rightarrow \frac{du(x)}{dx} = \alpha A \cos(\alpha x) - \alpha B \sin(\alpha x).$$

A warunki brzegowe dają

$$u(a) = A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = 0,$$
$$u(-a) = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = 0.$$

Dodając i odejmując stronami powyższe dwa równania, a następnie dzieląc przez 2 otrzymujemy

$$B \cos(\alpha a) = 0 \quad \text{i} \quad A \sin(\alpha a) = 0.$$

Warunki te można spełnić przyjmując  $A = B = 0$ , ale to odpowiada  $u(x) = 0$  dla wszystkich  $|x| < a$ .

Dodając i odejmując stronami powyższe dwa równania, a następnie dzieląc przez 2 otrzymujemy

$$B \cos(\alpha a) = 0 \quad \text{i} \quad A \sin(\alpha a) = 0.$$

Warunki te można spełnić przyjmując  $A = B = 0$ , ale to odpowiada  $u(x) = 0$  dla wszystkich  $|x| < a$ .

Jednoczesne spełnienie równań

$$\cos(\alpha a) = 0 \quad \text{i} \quad \sin(\alpha a) = 0$$

też jest niemożliwe.

Dodając i odejmując stronami powyższe dwa równania, a następnie dzieląc przez 2 otrzymujemy

$$B \cos(\alpha a) = 0 \quad \text{i} \quad A \sin(\alpha a) = 0.$$

Warunki te można spełnić przyjmując  $A = B = 0$ , ale to odpowiada  $u(x) = 0$  dla wszystkich  $|x| < a$ .

Jednoczesne spełnienie równań

$$\cos(\alpha a) = 0 \quad \text{i} \quad \sin(\alpha a) = 0$$

też jest niemożliwe.

Dlatego przyjmijmy

$$\begin{cases} A = 0, \\ \cos(\alpha a) = 0 \end{cases} \quad \text{lub} \quad \begin{cases} B = 0, \\ \sin(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

Dlatego przyjmijmy

$$\begin{cases} A = 0, \\ \cos(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ nieparzyste}$$

$$u(x) = B \cos \frac{n\pi x}{2a},$$

lub

$$\begin{cases} B = 0, \\ \sin(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ parzyste}$$

$$u(x) = A \sin \frac{n\pi x}{2a}$$

$$\alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} \Rightarrow E = \frac{\alpha^2 \hbar^2}{2m} \Rightarrow E = \frac{\pi^2 \hbar^2 n^2}{8ma^2}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

Dlatego przyjmijmy

$$\begin{cases} A = 0, \\ \cos(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ nieparzyste}$$

$$u(x) = B \cos \frac{n\pi x}{2a},$$

lub

$$\begin{cases} B = 0, \\ \sin(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ parzyste}$$

$$u(x) = A \sin \frac{n\pi x}{2a}$$

$$\alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} \Rightarrow E = \frac{\alpha^2 \hbar^2}{2m} \Rightarrow E = \frac{\pi^2 \hbar^2 n^2}{8ma^2}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

Przypadek  $n = 0$  daje  $u(x) = A \sin 0 = 0$ , dlatego go pomijamy.



Dlatego przyjmijmy

$$\begin{cases} A = 0, \\ \cos(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ nieparzyste}$$

$$u(x) = B \cos \frac{n\pi x}{2a},$$

lub

$$\begin{cases} B = 0, \\ \sin(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ parzyste}$$

$$u(x) = A \sin \frac{n\pi x}{2a}$$

$$\alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} \Rightarrow E = \frac{\alpha^2 \hbar^2}{2m} \Rightarrow E = \frac{\pi^2 \hbar^2 n^2}{8ma^2}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

Przypadek  $n = 0$  daje  $u(x) = A \sin 0 = 0$ , dlatego go pomijamy.

Jeśli  $n < 0 \Rightarrow u(x) = B \cos \frac{|n|\pi x}{2a}$  lub  $u(x) = -A \sin \frac{|n|\pi x}{2a}$ ,

czyli rozwiązania są liniowo zależne od rozwiązań dla  $n > 0$ .

Dlatego przyjmijmy

$$\begin{cases} A = 0, \\ \cos(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ nieparzyste}$$

$$u(x) = B \cos \frac{n\pi x}{2a},$$

lub

$$\begin{cases} B = 0, \\ \sin(\alpha a) = 0 \end{cases}$$

$$\alpha a = n\frac{\pi}{2}, \quad n \text{ parzyste}$$

$$u(x) = A \sin \frac{n\pi x}{2a}$$

$$\alpha^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} \Rightarrow E = \frac{\alpha^2 \hbar^2}{2m} \Rightarrow E = \frac{\pi^2 \hbar^2 n^2}{8ma^2}, \quad n = 1, 2, 3, \dots$$

Przypadek  $n = 0$  daje  $u(x) = A \sin 0 = 0$ , dlatego go pomijamy.

Jeśli  $n < 0 \Rightarrow u(x) = B \cos \frac{|n|\pi x}{2a}$  lub  $u(x) = -A \sin \frac{|n|\pi x}{2a}$ ,

czyli rozwiązania są liniowo zależne od rozwiązań dla  $n > 0$ .

Otrzymaliśmy dyskretne poziomy energetyczne numerowane liczbą kwantową  $n = 1, 2, 3, \dots$

Najniższy poziom energetyczny odpowiada  $n = 1$

$$E_0 = \frac{\pi^2 \hbar^2}{8ma^2}.$$

Jest to energia stanu podstawowego.

Otrzymaliśmy dyskretne poziomy energetyczne numerowane liczbą kwantową  $n = 1, 2, 3, \dots$

Najniższy poziom energetyczny odpowiada  $n = 1$

$$E_0 = \frac{\pi^2 \hbar^2}{8ma^2}.$$

Jest to energia stanu podstawowego. Zauważmy, że jest ona niezerowa.

Otrzymaliśmy dyskretne poziomy energetyczne numerowane liczbą kwantową  $n = 1, 2, 3, \dots$

Najniższy poziom energetyczny odpowiada  $n = 1$

$$E_0 = \frac{\pi^2 \hbar^2}{8ma^2}.$$

Jest to energia stanu podstawowego. Zauważmy, że jest ona niezerowa.

Oszacujmy minimalną wartość energii kinetycznej cząstki z zasady nieoznaczoności,  $\Delta x \Delta p \sim \hbar$

Otrzymaliśmy dyskretne poziomy energetyczne numerowane liczbą kwantową  $n = 1, 2, 3, \dots$

Najniższy poziom energetyczny odpowiada  $n = 1$

$$E_0 = \frac{\pi^2 \hbar^2}{8ma^2}.$$

Jest to energia stanu podstawowego. Zauważmy, że jest ona niezerowa.

Oszacujmy minimalną wartość energii kinetycznej cząstki z zasady nieoznaczoności,  $\Delta x \Delta p \sim \hbar$

$$\Delta x \sim a \quad \Rightarrow \quad \Delta p \sim \frac{\hbar}{a},$$

Otrzymaliśmy dyskretne poziomy energetyczne numerowane liczbą kwantową  $n = 1, 2, 3, \dots$

Najniższy poziom energetyczny odpowiada  $n = 1$

$$E_0 = \frac{\pi^2 \hbar^2}{8ma^2}.$$

Jest to energia stanu podstawowego. Zauważmy, że jest ona niezerowa.

Oszacujmy minimalną wartość energii kinetycznej cząstki z zasady nieoznaczoności,  $\Delta x \Delta p \sim \hbar$

$$\Delta x \sim a \quad \Rightarrow \quad \Delta p \sim \frac{\hbar}{a},$$

a zatem minimalna wartość energii kinetycznej  $E = p^2/2m$

$$E_{\min} \sim \frac{\left(\frac{\hbar}{a}\right)^2}{2m} = \frac{\hbar^2}{2ma^2} \sim E_0.$$



a zatem minimalna wartość energii kinetycznej  $E = p^2/2m$

$$E_{\min} \sim \frac{\left(\frac{\hbar}{a}\right)^2}{2m} = \frac{\hbar^2}{2ma^2} \sim E_0.$$

Widzimy, że rząd wielkości energii stanu podstawowego zgadza się z zasadą nieoznaczoności.

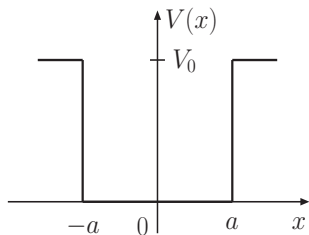
a zatem minimalna wartość energii kinetycznej  $E = p^2/2m$

$$E_{\min} \sim \frac{\left(\frac{\hbar}{a}\right)^2}{2m} = \frac{\hbar^2}{2ma^2} \sim E_0.$$

Widzimy, że rząd wielkości energii stanu podstawowego zgadza się z zasadą nieoznaczoności.

# Skończona studnia potencjału

Rozważmy jednowymiarowy ruch cząstki w prostokątnej studni potencjału o skończonej wysokości.

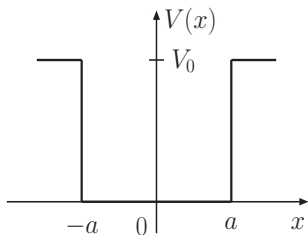


$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } |x| < a, \\ V_0, & \text{dla } |x| > a. \end{cases}$$

Dla  $|x| < a$  mamy takie samo równanie i rozwiązanie jak w przypadku studni nieskończonej.

# Skończona studnia potencjału

Rozważmy jednowymiarowy ruch cząstki w prostokątnej studni potencjału o skończonej wysokości.



$$V(x) = \begin{cases} 0, & \text{dla } |x| < a, \\ V_0, & \text{dla } |x| > a. \end{cases}$$

Dla  $|x| < a$  mamy takie samo równanie i rozwiązanie jak w przypadku studni nieskończonej.

# Skończona studnia potencjału

Dla  $|x| > a$  równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V_0 u(x) = E u(x) \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x).$$

Musimy rozważyć dwa przypadki.

# Skończona studnia potencjału

Dla  $|x| > a$  równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V_0 u(x) = E u(x) \quad \Rightarrow \quad \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x).$$

Musimy rozważyć dwa przypadki.

$E < V_0 \Rightarrow$  współczynnik po prawej stronie równania jest dodatni.

# Skończona studnia potencjału

Dla  $|x| > a$  równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V_0 u(x) = E u(x) \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x).$$

Musimy rozważyć dwa przypadki.

$E < V_0 \Rightarrow$  współczynnik po prawej stronie równania jest dodatni. Oznaczmy

$$\beta^2 = \frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E) \Rightarrow \beta = \left[ \frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E) \right]^{\frac{1}{2}}.$$

# Skończona studnia potencjału

Dla  $|x| > a$  równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V_0 u(x) = E u(x) \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x).$$

Musimy rozważyć dwa przypadki.

$E < V_0 \Rightarrow$  współczynnik po prawej stronie równania jest dodatni. Oznaczmy

$$\beta^2 = \frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E) \Rightarrow \beta = \left[ \frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E) \right]^{\frac{1}{2}}.$$

Wtedy nasze równanie przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \beta^2 u(x),$$

a rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = C e^{-\beta x} + D e^{\beta x}.$$



# Skończona studnia potencjału

Dla  $|x| > a$  równanie falowe ma postać

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V_0 u(x) = E u(x) \Rightarrow \frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} u(x).$$

Musimy rozważyć dwa przypadki.

$E < V_0 \Rightarrow$  współczynnik po prawej stronie równania jest dodatni. Oznaczmy

$$\beta^2 = \frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E) \Rightarrow \beta = \left[ \frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E) \right]^{\frac{1}{2}}.$$

Wtedy nasze równanie przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = \beta^2 u(x),$$

a rozwiązanie ogólne ma postać

$$u(x) = C e^{-\beta x} + D e^{\beta x}.$$

# Skończona studnia potencjału

Funkcja  $u(x)$  musi zniknąć przy  $x \rightarrow \pm\infty \Rightarrow$

- jeśli  $x > a \Rightarrow D = 0$ ,
- a jeśli  $x < -a \Rightarrow C = 0$ .

Podsumujmy nasze wyniki dla  $u(x)$

$$u(x) = \begin{cases} De^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ Ce^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

Obliczmy pochodną

$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \beta De^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ \alpha A \cos(\alpha x) - \alpha B \sin(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ -\beta Ce^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

# Skończona studnia potencjału

Funkcja  $u(x)$  musi znikać przy  $x \rightarrow \pm\infty \Rightarrow$

- jeśli  $x > a \Rightarrow D = 0$ ,
- a jeśli  $x < -a \Rightarrow C = 0$ .

Podsumujmy nasze wyniki dla  $u(x)$

$$u(x) = \begin{cases} De^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ Ce^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

Obliczmy pochodną

$$\frac{du(x)}{dx} = \begin{cases} \beta De^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ \alpha A \cos(\alpha x) - \alpha B \sin(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ -\beta Ce^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

Warunki “zszycia” funkcji falowej i jej gradientu w punktach  $x = \pm a$  wynikające z żądania ciągłości dla  $x \in (-\infty, +\infty)$

$$\left\{ \begin{array}{l} De^{-\beta a} = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) \quad (1) \\ A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} \quad (2) \\ \beta De^{-\beta a} = \alpha A \cos(\alpha a) + \alpha B \sin(\alpha a) \quad (3) \\ \alpha A \cos(\alpha a) - \alpha B \sin(\alpha a) = -\beta Ce^{-\beta a} \quad (4) \end{array} \right.$$

Warunki “zszycia” funkcji falowej i jej gradientu w punktach  $x = \pm a$  wynikające z żądania ciągłości dla  $x \in (-\infty, +\infty)$

$$\left\{ \begin{array}{l} De^{-\beta a} = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) \end{array} \right. \quad (1)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} \end{array} \right. \quad (2)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \beta De^{-\beta a} = \alpha A \cos(\alpha a) + \alpha B \sin(\alpha a) \end{array} \right. \quad (3)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \alpha A \cos(\alpha a) - \alpha B \sin(\alpha a) = -\beta Ce^{-\beta a} \end{array} \right. \quad (4)$$

$$(1) + (2) \quad \Rightarrow$$

Warunki "zszycia" funkcji falowej i jej gradientu w punktach  $x = \pm a$  wynikające z żądania ciągłości dla  $x \in (-\infty, +\infty)$

$$\left\{ \begin{array}{l} De^{-\beta a} = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) \end{array} \right. \quad (1)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} \end{array} \right. \quad (2)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \beta De^{-\beta a} = \alpha A \cos(\alpha a) + \alpha B \sin(\alpha a) \end{array} \right. \quad (3)$$

$$\left\{ \begin{array}{l} \alpha A \cos(\alpha a) - \alpha B \sin(\alpha a) = -\beta Ce^{-\beta a} \end{array} \right. \quad (4)$$

$$(1) + (2) \quad \Rightarrow \quad 2B \cos(\alpha a) = (C + D) e^{-\beta a} \quad (5)$$

$$(2) - (1) \quad \Rightarrow$$

Warunki "zszycia" funkcji falowej i jej gradientu w punktach  $x = \pm a$  wynikające z żądania ciągłości dla  $x \in (-\infty, +\infty)$

$$\begin{cases} De^{-\beta a} = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) & (1) \\ A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} & (2) \\ \beta De^{-\beta a} = \alpha A \cos(\alpha a) + \alpha B \sin(\alpha a) & (3) \\ \alpha A \cos(\alpha a) - \alpha B \sin(\alpha a) = -\beta Ce^{-\beta a} & (4) \end{cases}$$

$$(1) + (2) \quad \Rightarrow \quad 2B \cos(\alpha a) = (C + D) e^{-\beta a} \quad (5)$$

$$(2) - (1) \quad \Rightarrow \quad 2A \sin(\alpha a) = (C - D) e^{-\beta a} \quad (6)$$

$$(3) + (4) \quad \Rightarrow$$

Warunki "zszycia" funkcji falowej i jej gradientu w punktach  $x = \pm a$  wynikające z żądania ciągłości dla  $x \in (-\infty, +\infty)$

$$\begin{cases} De^{-\beta a} = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) & (1) \\ A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} & (2) \\ \beta De^{-\beta a} = \alpha A \cos(\alpha a) + \alpha B \sin(\alpha a) & (3) \\ \alpha A \cos(\alpha a) - \alpha B \sin(\alpha a) = -\beta Ce^{-\beta a} & (4) \end{cases}$$

$$(1) + (2) \quad \Rightarrow \quad 2B \cos(\alpha a) = (C + D) e^{-\beta a} \quad (5)$$

$$(2) - (1) \quad \Rightarrow \quad 2A \sin(\alpha a) = (C - D) e^{-\beta a} \quad (6)$$

$$(3) + (4) \quad \Rightarrow \quad 2\alpha A \cos(\alpha a) = \beta (D - C) e^{-\beta a} \quad (7)$$

$$(3) - (4) \quad \Rightarrow$$



Warunki "zszycia" funkcji falowej i jej gradientu w punktach  $x = \pm a$  wynikające z żądania ciągłości dla  $x \in (-\infty, +\infty)$

$$\begin{cases} De^{-\beta a} = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) & (1) \\ A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} & (2) \\ \beta De^{-\beta a} = \alpha A \cos(\alpha a) + \alpha B \sin(\alpha a) & (3) \\ \alpha A \cos(\alpha a) - \alpha B \sin(\alpha a) = -\beta Ce^{-\beta a} & (4) \end{cases}$$

$$(1) + (2) \quad \Rightarrow \quad 2B \cos(\alpha a) = (C + D) e^{-\beta a} \quad (5)$$

$$(2) - (1) \quad \Rightarrow \quad 2A \sin(\alpha a) = (C - D) e^{-\beta a} \quad (6)$$

$$(3) + (4) \quad \Rightarrow \quad 2\alpha A \cos(\alpha a) = \beta (D - C) e^{-\beta a} \quad (7)$$

$$(3) - (4) \quad \Rightarrow \quad 2\alpha B \sin(\alpha a) = \beta (D + C) e^{-\beta a} \quad (8)$$

Warunki "zszycia" funkcji falowej i jej gradientu w punktach  $x = \pm a$  wynikające z żądania ciągłości dla  $x \in (-\infty, +\infty)$

$$\begin{cases} De^{-\beta a} = -A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) & (1) \\ A \sin(\alpha a) + B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} & (2) \\ \beta De^{-\beta a} = \alpha A \cos(\alpha a) + \alpha B \sin(\alpha a) & (3) \\ \alpha A \cos(\alpha a) - \alpha B \sin(\alpha a) = -\beta Ce^{-\beta a} & (4) \end{cases}$$

$$(1) + (2) \quad \Rightarrow \quad 2B \cos(\alpha a) = (C + D) e^{-\beta a} \quad (5)$$

$$(2) - (1) \quad \Rightarrow \quad 2A \sin(\alpha a) = (C - D) e^{-\beta a} \quad (6)$$

$$(3) + (4) \quad \Rightarrow \quad 2\alpha A \cos(\alpha a) = \beta (D - C) e^{-\beta a} \quad (7)$$

$$(3) - (4) \quad \Rightarrow \quad 2\alpha B \sin(\alpha a) = \beta (D + C) e^{-\beta a} \quad (8)$$

# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow B \cos(\alpha a) = C e^{-\beta a} \text{ i } \alpha B \sin(\alpha a) = \beta C e^{-\beta a},$$

# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow B \cos(\alpha a) = C e^{-\beta a} \text{ i } \alpha B \sin(\alpha a) = \beta C e^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta, \quad A = 0, \quad C = D. \quad (\text{I})$$

# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow B \cos(\alpha a) = C e^{-\beta a} \text{ i } \alpha B \sin(\alpha a) = \beta C e^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta, \quad A = 0, \quad C = D. \quad (\text{I})$$

Przyjmijmy  $B = 0$ , wtedy

# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} \text{ i } \alpha B \sin(\alpha a) = \beta Ce^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta, \quad A = 0, \quad C = D. \quad (\text{I})$$

Przyjmijmy  $B = 0$ , wtedy

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow C = -D$$

# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} \text{ i } \alpha B \sin(\alpha a) = \beta Ce^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta, \quad A = 0, \quad C = D. \quad (\text{I})$$

Przyjmijmy  $B = 0$ , wtedy

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow C = -D$$

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow A \sin(\alpha a) = -De^{-\beta a} \text{ i } \alpha A \cos(\alpha a) = \beta De^{-\beta a},$$



# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} \text{ i } \alpha B \sin(\alpha a) = \beta Ce^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta, \quad A = 0, \quad C = D. \quad (\text{I})$$

Przyjmijmy  $B = 0$ , wtedy

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow C = -D$$

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow A \sin(\alpha a) = -De^{-\beta a} \text{ i } \alpha A \cos(\alpha a) = \beta De^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\beta, \quad B = 0, \quad C = -D. \quad (\text{II})$$

# Skończona studnia potencjału

Przyjmijmy  $A = 0$ , wtedy

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow C = D$$

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow B \cos(\alpha a) = Ce^{-\beta a} \text{ i } \alpha B \sin(\alpha a) = \beta Ce^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta, \quad A = 0, \quad C = D. \quad (\text{I})$$

Przyjmijmy  $B = 0$ , wtedy

$$(5) \text{ i } (8) \Rightarrow C = -D$$

$$(6) \text{ i } (7) \Rightarrow A \sin(\alpha a) = -De^{-\beta a} \text{ i } \alpha A \cos(\alpha a) = \beta De^{-\beta a},$$

a dzieląc stronami otrzymamy

$$\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\beta, \quad B = 0, \quad C = -D. \quad (\text{II})$$

# Skończona studnia potencjału

Zauważmy, że łącząc warunki  $\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta$  z równań (I) i  $\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\beta$  z równań (II) otrzymamy

$$\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) \Rightarrow \operatorname{tg}^2(\alpha a) = -1 \Leftrightarrow \operatorname{tg}(\alpha a) = \pm i,$$

# Skończona studnia potencjału

Zauważmy, że łącząc warunki  $\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta$  z równań (I) i  $\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\beta$  z równań (II) otrzymamy

$$\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) \Rightarrow \operatorname{tg}^2(\alpha a) = -1 \Leftrightarrow \operatorname{tg}(\alpha a) = \pm i,$$

a my mamy

$$\alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} > 0,$$

co daje rzeczywiste wartości  $\operatorname{tg}(\alpha a)$ , a nie urojone.

# Skończona studnia potencjału

Zauważmy, że łącząc warunki  $\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta$  z równań (I) i  $\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\beta$  z równań (II) otrzymamy

$$\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) \Rightarrow \operatorname{tg}^2(\alpha a) = -1 \Leftrightarrow \operatorname{tg}(\alpha a) = \pm i,$$

a my mamy

$$\alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} > 0,$$

co daje rzeczywiste wartości  $\operatorname{tg}(\alpha a)$ , a nie urojone.

Sprzeczności tej unikniemy zakładając, że istnieją **dwie niezależne klasy rozwiązań**:

- pierwsza klasa spełnia warunki (I),
- a druga klasa spełnia warunki (II).

# Skończona studnia potencjału

Zauważmy, że łącząc warunki  $\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) = \beta$  z równań (I) i  $\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\beta$  z równań (II) otrzymamy

$$\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) = -\alpha \operatorname{tg}(\alpha a) \Rightarrow \operatorname{tg}^2(\alpha a) = -1 \Leftrightarrow \operatorname{tg}(\alpha a) = \pm i,$$

a my mamy

$$\alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} > 0,$$

co daje rzeczywiste wartości  $\operatorname{tg}(\alpha a)$ , a nie urojone.

Sprzeczności tej unikniemy zakładając, że istnieją **dwie niezależne klasy rozwiązań**:

- pierwsza klasa spełnia warunki (I),
- a druga klasa spełnia warunki (II).

Aby znaleźć **dozwolone poziomy energii** rozwiążmy równania

$$\begin{aligned}\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta, & \alpha &= \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{\frac{1}{2}} > 0, \\ \alpha \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta, & \beta &= \left[\frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E)\right]^{\frac{1}{2}}.\end{aligned}$$

Mnożąc obustronnie przez  $a$  otrzymamy

$$\begin{aligned}\alpha a \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta a, \\ \alpha a \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta a.\end{aligned}$$

# Skończona studnia potencjału

Aby znaleźć **dozwolone poziomy energii** rozwiążmy równania

$$\begin{aligned}\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta, & \alpha &= \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{\frac{1}{2}} > 0, \\ \alpha \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta, & \beta &= \left[\frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E)\right]^{\frac{1}{2}}.\end{aligned}$$

Mnożąc obustronnie przez **a** otrzymamy

$$\begin{aligned}\alpha a \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta a, \\ \alpha a \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta a.\end{aligned}$$

Podstawmy

$$\xi = \alpha a, \quad \eta = \beta a, \quad \xi, \eta \geq 0,$$



# Skończona studnia potencjału

Aby znaleźć **dozwolone poziomy energii** rozwiążmy równania

$$\begin{aligned}\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta, & \alpha &= \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{\frac{1}{2}} > 0, \\ \alpha \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta, & \beta &= \left[\frac{2m}{\hbar^2} (V_0 - E)\right]^{\frac{1}{2}}.\end{aligned}$$

Mnożąc obustronnie przez  $a$  otrzymamy

$$\begin{aligned}\alpha a \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta a, \\ \alpha a \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta a.\end{aligned}$$

Podstawmy

$$\xi = \alpha a, \quad \eta = \beta a, \quad \xi, \eta \geq 0,$$

wówczas otrzymamy

# Skończona studnia potencjału

Aby znaleźć **dozwolone poziomy energii** rozwiążmy równania

$$\begin{aligned}\alpha \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta, & \alpha &= \left(\frac{2mE}{\hbar^2}\right)^{\frac{1}{2}} > 0, \\ \alpha \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta, & \beta &= \left[\frac{2m}{\hbar^2}(V_0 - E)\right]^{\frac{1}{2}}.\end{aligned}$$

Mnożąc obustronnie przez  $a$  otrzymamy

$$\begin{aligned}\alpha a \operatorname{ctg}(\alpha a) &= -\beta a, \\ \alpha a \operatorname{tg}(\alpha a) &= \beta a.\end{aligned}$$

Podstawmy

$$\xi = \alpha a, \quad \eta = \beta a, \quad \xi, \eta \geq 0,$$

wówczas otrzymamy

$$\xi \operatorname{ctg} \xi = -\eta,$$

$$\xi \operatorname{tg} \xi = \eta.$$

Zauważmy ponadto, że

$$\xi^2 + \eta^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} a^2 + \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} a^2 = \frac{2mV_0 a^2}{\hbar^2} = r^2.$$

$$\xi \operatorname{ctg} \xi = -\eta,$$

$$\xi \operatorname{tg} \xi = \eta.$$

Zauważmy ponadto, że

$$\xi^2 + \eta^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} a^2 + \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} a^2 = \frac{2mV_0 a^2}{\hbar^2} = r^2.$$

Czyli dopuszczalne wartości zmiennych  $\xi$  i  $\eta$  leżą na okręgu o środku w początku układu współrzędnych i promieniu

$$r = \left( \frac{2mV_0 a^2}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}},$$

a ściślej na I ćwiartce takiego okręgu, gdyż  $\xi, \eta > 0$ .

$$\xi \operatorname{ctg} \xi = -\eta,$$

$$\xi \operatorname{tg} \xi = \eta.$$

Zauważmy ponadto, że

$$\xi^2 + \eta^2 = \frac{2mE}{\hbar^2} a^2 + \frac{2m(V_0 - E)}{\hbar^2} a^2 = \frac{2mV_0 a^2}{\hbar^2} = r^2.$$

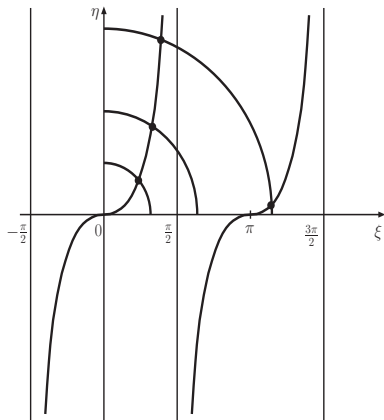
Czyli dopuszczalne wartości zmiennych  $\xi$  i  $\eta$  leżą na okręgu o środku w początku układu współrzędnych i promieniu

$$r = \left( \frac{2mV_0 a^2}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}},$$

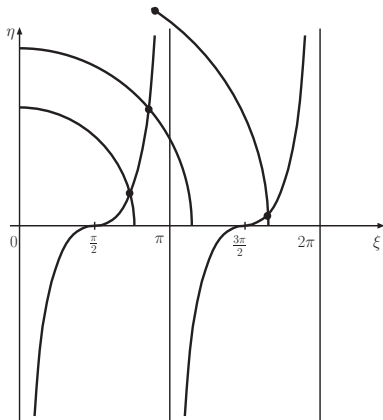
a ściślej na I ćwiartce takiego okręgu, gdyż  $\xi, \eta > 0$ .

# Skończona studnia potencjału

Rozwiązania znajdziemy graficznie wykreślając krzywe  $\eta = \xi \operatorname{tg} \xi$  i  $\eta = -\xi \operatorname{ctg} \xi$  – funkcje te mają dokładnie takie same asymptoty jak  $\operatorname{tg} \xi$  i  $\operatorname{ctg} \xi$  – oraz I ćwiartki okręgu  $\xi^2 + \eta^2 = r^2$ .



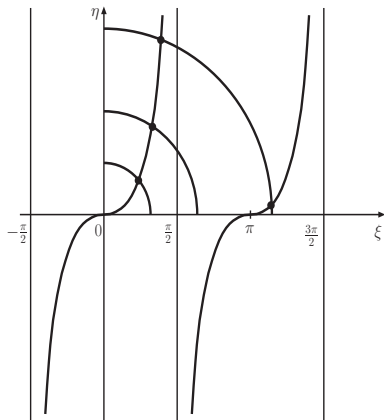
$$\eta = \xi \operatorname{tg} \xi$$



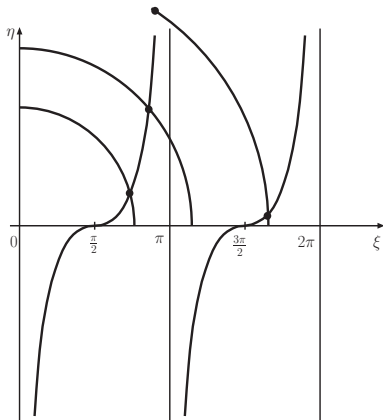
$$\eta = -\xi \operatorname{ctg} \xi$$

# Skończona studnia potencjału

Rozwiązania znajdziemy graficznie wykreślając krzywe  $\eta = \xi \operatorname{tg} \xi$  i  $\eta = -\xi \operatorname{ctg} \xi$  – funkcje te mają dokładnie takie same asymptoty jak  $\operatorname{tg} \xi$  i  $\operatorname{ctg} \xi$  – oraz I ćwiartki okręgu  $\xi^2 + \eta^2 = r^2$ .



$$\eta = \xi \operatorname{tg} \xi$$



$$\eta = -\xi \operatorname{ctg} \xi$$

# Skończona studnia potencjału

Przypomnijmy, że

$$r = \left( \frac{2mV_0a^2}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow V_0a^2 = \frac{\hbar^2 r^2}{2m}.$$

Widzimy, że dla

$$0 \leq r \leq \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow 0 \leq V_0a^2 \leq \frac{\pi^2 \hbar^2}{8m}$$

mamy dokładnie jedno rozwiązanie I klasy.



# Skończona studnia potencjału

Przypomnijmy, że

$$r = \left( \frac{2mV_0a^2}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow V_0a^2 = \frac{\hbar^2 r^2}{2m}.$$

Widzimy, że dla

$$0 \leq r \leq \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow 0 \leq V_0a^2 \leq \frac{\pi^2 \hbar^2}{8m}$$

mamy dokładnie **jedno rozwiązanie I klasy**.

Z kolei dla

$$\frac{\pi}{2} \leq r \leq \pi \Leftrightarrow \frac{\pi^2 \hbar^2}{8m} \leq V_0a^2 \leq \frac{\pi^2 \hbar^2}{2m}$$

mamy **jedno rozwiązanie I klasy i jedno rozwiązanie II klasy**.

# Skończona studnia potencjału

Przypomnijmy, że

$$r = \left( \frac{2mV_0a^2}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow V_0a^2 = \frac{\hbar^2 r^2}{2m}.$$

Widzimy, że dla

$$0 \leq r \leq \frac{\pi}{2} \Leftrightarrow 0 \leq V_0a^2 \leq \frac{\pi^2 \hbar^2}{8m}$$

mamy dokładnie jedno rozwiązanie I klasy.

Z kolei dla

$$\frac{\pi}{2} \leq r \leq \pi \Leftrightarrow \frac{\pi^2 \hbar^2}{8m} \leq V_0a^2 \leq \frac{\pi^2 \hbar^2}{2m}$$

mamy jedno rozwiązanie I klasy i jedno rozwiązanie II klasy.

Dla

$$\pi \leq r \leq \frac{3}{2}\pi \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\pi^2 \hbar^2}{2m} \leq V_0 a^2 \leq \frac{9\pi^2 \hbar^2}{8m}$$

mamy dwa rozwiązania I klasy i jedno rozwiązanie II klasy, itd.

Ze wzrostem  $V_0 a^2$  będą pojawiać się kolejne dopuszczalne poziomy energetyczne, które

Dla

$$\pi \leq r \leq \frac{3}{2}\pi \quad \Leftrightarrow \quad \frac{\pi^2 \hbar^2}{2m} \leq V_0 a^2 \leq \frac{9\pi^2 \hbar^2}{8m}$$

mamy dwa rozwiązania I klasy i jedno rozwiązanie II klasy, itd.

Ze wzrostem  $V_0 a^2$  będą pojawiać się kolejne dopuszczalne poziomy energetyczne, które odpowiadają dozwolonym wartościom  $\xi_0$  i  $\eta_0$  będącym współrzędnymi punktów przecięcia.

Dla

$$\pi \leq r \leq \frac{3}{2}\pi \Leftrightarrow \frac{\pi^2 \hbar^2}{2m} \leq V_0 a^2 \leq \frac{9\pi^2 \hbar^2}{8m}$$

mamy dwa rozwiązania I klasy i jedno rozwiązanie II klasy, itd.

Ze wzrostem  $V_0 a^2$  będą pojawiać się kolejne dopuszczalne poziomy energetyczne, które odpowiadają dozwolnym wartościom  $\xi_0$  i  $\eta_0$  będącym współrzędnymi punktów przecięcia.

Poziomy te możemy wyznaczyć z równania

$$\alpha = \frac{\xi_0}{a} = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow \frac{\xi_0^2}{a^2} = \frac{2mE}{\hbar^2} \Rightarrow E = \frac{\hbar^2 \xi_0^2}{2ma^2}.$$

Dla

$$\pi \leq r \leq \frac{3}{2}\pi \Leftrightarrow \frac{\pi^2 \hbar^2}{2m} \leq V_0 a^2 \leq \frac{9\pi^2 \hbar^2}{8m}$$

mamy dwa rozwiązania I klasy i jedno rozwiązanie II klasy, itd.

Ze wzrostem  $V_0 a^2$  będą pojawiać się kolejne dopuszczalne poziomy energetyczne, które odpowiadają dozwolnym wartościom  $\xi_0$  i  $\eta_0$  będącym współrzędnymi punktów przecięcia.

Poziomy te możemy wyznaczyć z równania

$$\alpha = \frac{\xi_0}{a} = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}} \Rightarrow \frac{\xi_0^2}{a^2} = \frac{2mE}{\hbar^2} \Rightarrow E = \frac{\hbar^2 \xi_0^2}{2ma^2}.$$

Rozwiązanie należące do I klasy ma postać

$$u(x) = \begin{cases} Ce^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ B \cos(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ Ce^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

Rozwiązanie należące do II klasy ma postać

$$u(x) = \begin{cases} De^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ A \sin(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ -De^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

Rozwiązanie należące do I klasy ma postać

$$u(x) = \begin{cases} Ce^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ B \cos(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ Ce^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

Rozwiązanie należące do II klasy ma postać

$$u(x) = \begin{cases} De^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ A \sin(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ -De^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

**Zadanie.** Pokazać, że funkcje falowe I klasy są parzyste, tzn.  $u(-x) = u(x)$ , a funkcje II klasy są nieparzyste,  $u(-x) = -u(x)$ .



Rozwiązanie należące do I klasy ma postać

$$u(x) = \begin{cases} Ce^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ B \cos(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ Ce^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

Rozwiązanie należące do II klasy ma postać

$$u(x) = \begin{cases} De^{\beta x}, & \text{dla } x < -a, \\ A \sin(\alpha x), & \text{dla } |x| < a, \\ -De^{-\beta x}, & \text{dla } x > a. \end{cases}$$

**Zadanie.** Pokazać, że funkcje falowe I klasy są parzyste, tzn.  $u(-x) = u(x)$ , a funkcje II klasy są nieparzyste,  $u(-x) = -u(x)$ .

# Skończona studnia potencjału

Taki podział funkcji własnych na **parzyste** i **nieparzyste** wynika z symetrii potencjału

$$V(x) = \begin{cases} V_0, & \text{dla } x < -a, \\ 0, & \text{dla } |x| < a, \\ V_0, & \text{dla } x > a, \end{cases} \quad \Rightarrow \quad V(-x) = V(x).$$

Napiszmy równanie falowe z potencjałem  $V(x)$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = Eu(x)$$

i dokonajmy zamiany zmiennej  $x \rightarrow -x$ .

# Skończona studnia potencjału

Taki podział funkcji własnych na **parzyste** i **nieparzyste** wynika z symetrii potencjału

$$V(x) = \begin{cases} V_0, & \text{dla } x < -a, \\ 0, & \text{dla } |x| < a, \\ V_0, & \text{dla } x > a, \end{cases} \quad \Rightarrow \quad V(-x) = V(x).$$

Napiszmy równanie falowe z potencjałem  $V(x)$

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(x)}{dx^2} + V(x)u(x) = Eu(x)$$

i dokonajmy zamiany zmiennej  $x \rightarrow -x$ .

Przy zamianie  $x \rightarrow -x$

$$V(x) \rightarrow V(-x) = V(x),$$

$$\frac{d^2}{dx^2} \rightarrow \frac{d^2}{d(-x)^2} = \frac{d}{d(-x)} \frac{d}{d(-x)} = \left(-\frac{d}{dx}\right) \left(-\frac{d}{dx}\right) = \frac{d^2}{dx^2}$$

Dlatego otrzymujemy równanie

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(-x)}{dx^2} + V(x)u(-x) = Eu(-x).$$

Przy zamianie  $x \rightarrow -x$

$$V(x) \rightarrow V(-x) = V(x),$$

$$\frac{d^2}{dx^2} \rightarrow \frac{d^2}{d(-x)^2} = \frac{d}{d(-x)} \frac{d}{d(-x)} = \left(-\frac{d}{dx}\right) \left(-\frac{d}{dx}\right) = \frac{d^2}{dx^2}$$

Dlatego otrzymujemy równanie

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(-x)}{dx^2} + V(x)u(-x) = Eu(-x).$$

Widzimy, że  $u(x)$  i  $u(-x)$  spełniają dokładnie takie samo równanie falowe, z taką samą wartością własną  $E$ .

Przy zamianie  $x \rightarrow -x$

$$V(x) \rightarrow V(-x) = V(x),$$
$$\frac{d^2}{dx^2} \rightarrow \frac{d^2}{d(-x)^2} = \frac{d}{d(-x)} \frac{d}{d(-x)} = \left(-\frac{d}{dx}\right) \left(-\frac{d}{dx}\right) = \frac{d^2}{dx^2}$$

Dlatego otrzymujemy równanie

$$-\frac{\hbar^2}{2m} \frac{d^2 u(-x)}{dx^2} + V(x)u(-x) = Eu(-x).$$

Widzimy, że  $u(x)$  i  $u(-x)$  spełniają dokładnie takie samo równanie falowe, z taką samą wartością własną  $E$ .

Założmy, że energii  $E$  odpowiada tylko jedna niezależna funkcja falowa  $u(x)$ , tzn. nie ma degeneracji.

Wtedy funkcja  $u(-x)$  musi być liniowo zależna od  $u(x)$ , a więc istnieje stała  $\varepsilon$  taka, że

$$u(-x) = \varepsilon u(x).$$

# Skończona studnia potencjału

Założmy, że energii  $E$  odpowiada tylko jedna niezależna funkcja falowa  $u(x)$ , tzn. nie ma degeneracji.

Wtedy funkcja  $u(-x)$  musi być liniowo zależna od  $u(x)$ , a więc istnieje stała  $\varepsilon$  taka, że

$$u(-x) = \varepsilon u(x).$$

Dokonajmy zamiany zmiennej  $x \rightarrow -x$ .

$$u(x) = \varepsilon u(-x).$$



# Skończona studnia potencjału

Założmy, że energii  $E$  odpowiada tylko jedna niezależna funkcja falowa  $u(x)$ , tzn. nie ma degeneracji.

Wtedy funkcja  $u(-x)$  musi być liniowo zależna od  $u(x)$ , a więc istnieje stała  $\varepsilon$  taka, że

$$u(-x) = \varepsilon u(x).$$

Dokonajmy zamiany zmiennej  $x \rightarrow -x$ .

$$u(x) = \varepsilon u(-x).$$

Zatem

$$u(x) = \varepsilon u(-x) = \varepsilon^2 u(x) \Leftrightarrow \varepsilon^2 = 1 \Leftrightarrow \varepsilon = \pm 1.$$

# Skończona studnia potencjału

Założmy, że energii  $E$  odpowiada tylko jedna niezależna funkcja falowa  $u(x)$ , tzn. nie ma degeneracji.

Wtedy funkcja  $u(-x)$  musi być liniowo zależna od  $u(x)$ , a więc istnieje stała  $\varepsilon$  taka, że

$$u(-x) = \varepsilon u(x).$$

Dokonajmy zamiany zmiennej  $x \rightarrow -x$ .

$$u(x) = \varepsilon u(-x).$$

Zatem

$$u(x) = \varepsilon u(-x) = \varepsilon^2 u(x) \Leftrightarrow \varepsilon^2 = 1 \Leftrightarrow \varepsilon = \pm 1.$$

Widzimy, że jeśli nie ma **degeneracji**, to funkcje falowe symetrycznego potencjału muszą być albo **parzyste**

$$u(-x) = u(x), \quad (\varepsilon = 1),$$

Widzimy, że jeśli nie ma **degeneracji**, to funkcje falowe symetrycznego potencjału muszą być albo **parzyste**

$$u(-x) = u(x), \quad (\varepsilon = 1),$$

albo **nieparzyste**

$$u(-x) = -u(x), \quad (\varepsilon = -1).$$

Widzimy, że jeśli nie ma **degeneracji**, to funkcje falowe symetrycznego potencjału muszą być albo **parzyste**

$$u(-x) = u(x), \quad (\varepsilon = 1),$$

albo **nieparzyste**

$$u(-x) = -u(x), \quad (\varepsilon = -1).$$

O takich funkcjach falowych mówimy, że mają określoną **parzystość**: dodatnią ( $\varepsilon = 1$ ) lub ujemną ( $\varepsilon = -1$ ).

Widzimy, że jeśli nie ma **degeneracji**, to funkcje falowe symetrycznego potencjału muszą być albo **parzyste**

$$u(-x) = u(x), \quad (\varepsilon = 1),$$

albo **nieparzyste**

$$u(-x) = -u(x), \quad (\varepsilon = -1).$$

O takich funkcjach falowych mówimy, że mają określoną **parzystość**: dodatnią ( $\varepsilon = 1$ ) lub ujemną ( $\varepsilon = -1$ ).

# Skończona studnia potencjału

Poprzednio założyliśmy, że  $E < V_0$ , a teraz rozważmy przypadek  $E > V_0$ . Równanie falowe dla  $|x| > a$  zapisujemy w formie

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) u(x).$$

# Skończona studnia potencjału

Poprzednio założyliśmy, że  $E < V_0$ , a teraz rozważmy przypadek  $E > V_0$ . Równanie falowe dla  $|x| > a$  zapisujemy w formie

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) u(x).$$

Zdefiniujemy

$$\alpha'^2 = \frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) \Rightarrow \alpha' = \left[ \frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) \right]^{\frac{1}{2}},$$



# Skończona studnia potencjału

Poprzednio założyliśmy, że  $E < V_0$ , a teraz rozważmy przypadek  $E > V_0$ . Równanie falowe dla  $|x| > a$  zapisujemy w formie

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) u(x).$$

Zdefiniujmy

$$\alpha'^2 = \frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) \Rightarrow \alpha' = \left[ \frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) \right]^{\frac{1}{2}},$$

wówczas równanie falowe przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\alpha'^2 u(x).$$

# Skończona studnia potencjału

Poprzednio założyliśmy, że  $E < V_0$ , a teraz rozważmy przypadek  $E > V_0$ . Równanie falowe dla  $|x| > a$  zapisujemy w formie

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) u(x).$$

Zdefiniujemy

$$\alpha'^2 = \frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) \Rightarrow \alpha' = \left[ \frac{2m}{\hbar^2} (E - V_0) \right]^{\frac{1}{2}},$$

wówczas równanie falowe przybiera postać

$$\frac{d^2 u(x)}{dx^2} = -\alpha'^2 u(x).$$

Rozwiązanie ogólne dla  $|x| > a$  ma postać

$$u(x) = A' \sin(\alpha' x) + B' \cos(\alpha' x).$$

Współczynniki  $A'$  i  $B'$  można wybrać w taki sposób, aby to rozwiązanie “zszyc” w sposób gładki,

Rozwiązanie ogólne dla  $|x| > a$  ma postać

$$u(x) = A' \sin(\alpha' x) + B' \cos(\alpha' x).$$

Współczynniki  $A'$  i  $B'$  można wybrać w taki sposób, aby to rozwiązanie “zszyć” w sposób **gładki**, tzn. z zachowaniem ciągłości pierwszej pochodnej,

Rozwiązanie ogólne dla  $|x| > a$  ma postać

$$u(x) = A' \sin(\alpha' x) + B' \cos(\alpha' x).$$

Współczynniki  $A'$  i  $B'$  można wybrać w taki sposób, aby to rozwiązanie “zszyć” w sposób **gładki**, tzn. z zachowaniem ciągłości pierwszej pochodnej, z rozwiązaniem dla  $|x| < a$

$$u(x) = A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}}.$$

Rozwiązanie ogólne dla  $|x| > a$  ma postać

$$u(x) = A' \sin(\alpha' x) + B' \cos(\alpha' x).$$

Współczynniki  $A'$  i  $B'$  można wybrać w taki sposób, aby to rozwiązanie “zszyć” w sposób **gładki**, tzn. z zachowaniem ciągłości pierwszej pochodnej, z rozwiązaniem dla  $|x| < a$

$$u(x) = A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}}.$$

Dlatego energia cząstki może przyjmować dowolne, **ciągłe** wartości.

Rozwiązanie ogólne dla  $|x| > a$  ma postać

$$u(x) = A' \sin(\alpha'x) + B' \cos(\alpha'x).$$

Współczynniki  $A'$  i  $B'$  można wybrać w taki sposób, aby to rozwiązanie “zszyć” w sposób **gładki**, tzn. z zachowaniem ciągłości pierwszej pochodnej, z rozwiązaniem dla  $|x| < a$

$$u(x) = A \sin(\alpha x) + B \cos(\alpha x), \quad \alpha = \left( \frac{2mE}{\hbar^2} \right)^{\frac{1}{2}}.$$

Dlatego energia cząstki może przyjmować dowolne, **ciągłe** wartości.